

МИНИСТЕРСТВО СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

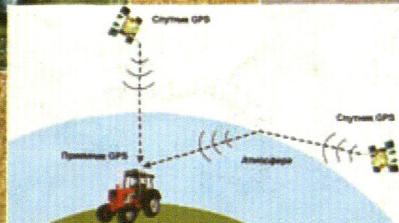
10-9069

ДУБЛЕТ

КОНТРОЛЬНЫЙ ЭКСПЕМПЛЯР

ТЕХНОЛОГИИ,
ОБОРУДОВАНИЕ И ОПЫТ
ИСПОЛЬЗОВАНИЯ НАВИГАЦИОННЫХ
И КОМПЬЮТЕРНЫХ СИСТЕМ В
РАСТЕНИЕВОДСТВЕ

10-9069/1



Москва ФГНУ «Росинформагротех» 2010

УДК 633/635:681.5

ББК 40.7

В 75

Авторы:

В.Н. Воронков, д-р техн. наук, зав. каф. ФГОУ ДПОС «РИАМА»,
С.А. Шишов, канд. с.-х. наук ФГОУ ДПОС «РИАМА»
(ЗАО «Инженерный Центр «ГЕОМИР»)

Рецензенты:

В. П. Никитский, директор Международного
научно-технического центра полезных нагрузок
космических объектов, д-р техн. наук, проф.;

Т.Н. Авдеева, ученый секретарь, канд. с.-х. наук
(ГНУ Почвенный институт им. В.В. Докучаева Россельхозакадемии)

Ответственный за выпуск:

С.Ю. Ефимов, вед. специалист-эксперт отдела
технической политики

и гостехнадзора Депнаучтехполитики Минсельхоза России

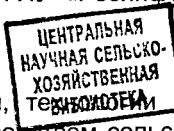
**Технологии, оборудование и опыт использования на-
вигационных и компьютерных систем в растениевод-
стве: науч. издание.** – М.: ФГНУ «Росинформагротех»,
2010. – 80 с.

ISBN 978-5-7367-0760-7

Представлены основные принципы, технологии оборудования для контроля и управления производством сельскохозяйственной продукции на базе идей «точного земледелия». Показаны преимущества и перспективность предлагаемых методов и технологических средств эффективного управления как отдельными технологическими операциями, так и сельскохозяйственным предприятием в целом.

Предназначено для специалистов, работающих в сфере сельского хозяйства, и студентов.

Рекомендовано к изданию Научно-техническим советом Минсельхоза России (протокол №9 от 31 марта 2010 г.).



ISBN 978-5-7367-0760-7

УДК 633/635:681.5
ББК 40.7

© Минсельхоз России, 2010

СОДЕРЖАНИЕ

Введение	3
1. Использование современных космических, навигационных и компьютерных технологий в растениеводстве	5
2. Применение ГИС-технологий в сельском хозяйстве	9
3. Электронные карты полей	13
4. Устройства параллельного вождения и автопилоты	27
4.1. GPS-приемники.....	28
4.2. Система параллельного вождения	33
4.3. Автопилоты	37
4.4. Экономическая эффективность	38
4.5. Результаты испытания системы параллельного вождения в России	40
5. Программное обеспечение	41
5.1. Специализированное ПО	42
5.1.1. ГЕО-Учетчик.....	42
5.1.2. ГЕО-План	44
5.1.3. ГЕО-Мониторинг	46
5.1.4. Agro Map	48
5.2. Многофункциональное ПО.....	50
5.2.1. Панорама АГРО	50
5.2.2. Farm Works.....	58
5.2.3. «Agro-Net NG».....	60
5.2.4. ГЕО-Агро	62
6. Мониторинг передвижения и функционирования техники.....	66